

## RF Kit Émetteur-Récepteur Radio (Modèle 0020760)

### Contenu:

1 x Récepteur  
1 x Émetteur (Télécommande)  
1 x Manuel d'utilisateur

### Caractéristiques:

Application: Il peut être utilisé dans les volets roulants, portes roulantes, écrans de projection, des auvents, des pompes, des treuils, des convoyeurs ou d'autres appareils et équipements avec les moteurs CA, Il peut contrôler la rotation du moteur CA dans le sens positif ou inverse.

Commande sans fil, facile à installer.

Vous pouvez tourner un moteur dans le sens positif ou inverse avec l'émetteur (télécommande) dans une distance raisonnable en tout endroit.

Le signal RF sans fil peut passer les murs, les planchers, les portes ou les fenêtres.

Vous pouvez activer / désactiver le récepteur avec l'émetteur (télécommande) dans une distance raisonnable en tout endroit.

Le RF signal sans fil peut pénétrer les murs, les planchers, les portes ou les fenêtres.

Avec les protections pour l'alimentation inverse et la surintensité.

Contrôle fiable: Le récepteur travaille uniquement avec l'émetteurs qui utilisent même code.

Un ou plusieurs émetteurs peuvent contrôler un ou plusieurs récepteurs en même temps.

Vous pouvez utiliser deux ou plusieurs unités dans le même lieu.

### Paramètres de Récepteur:

Modèle: No.: 0020760

Modes de contrôle: Interblocage et Momentané/ Positive Reverse Rotation

Alimentation (tension de fonctionnement):CA100~240V (110V/120V/220V/240V)

Sortie: AC100~240V (110V/120V/220V/240V)

Gamme de fils pour les bornes: 22-12 AWG

Fréquence de travail: 433MHz

Canal: 1 Canal, il peut travailler avec 1 moteurs CC.

Courant statique:  $\leq 6\text{mA}$

Courant Maximal de Travail:300W

Dimension de Case: 86mm x 86mm x 30mm

**Avis: Le récepteur arrête automatiquement la sortie après 2 minutes de travail continu.**

### Paramètres de l'émetteur:

Voltage de travail: 3V (1 x CR2430)

Transmetteur avec support mural

Canal: 3 Canaux

Symbole du bouton : ▲, ■, ▼

Courant statique: 3 $\mu\text{A}$

Courant de travail : 10mA

Fréquence de fonctionnement:433 MHz

Dimension unitaire: 125mm x 43mm x 10mm

### Gamme de Travail:

Le maximum distance de travail peut arriver jusqu'à 50M dans un champs libre.

Le maximum distance de travail est une donnée théorique, il doit être exploité dans un champ libre, sans barrières, sans aucune interférence. Mais dans la pratique, il sera gêné par les arbres, les murs ou les autres constructions, et sera interféré par d'autres signaux sans fil. Donc, la distance réelle peut-être pas atteindre le maximum distance de travail.

### Usage:

#### Câblage (commande AC ordinaire / moteur tubulaire):

Si vous voulez contrôler un moteur CA 220V, faire comme suivant:

1) Connecter le fil de phase de l'alimentation en CA à la borne "L " de l'entrée, et connecter le fil neutre de l'alimentation en CA à la borne "N" de l'entrée, et connectez le fil de terre à la borne "E".

2) Connectez la borne "COM" à la ligne commune du moteur AC, connectez les bornes "UP" et "DOWN" aux fils pour la rotation positive / inverse du moteur AC (Vous pouvez échanger les deux fils du moteur pour changer le sens de rotation du moteur).

#### Définition de différents modes de contrôle (deux modes de contrôle):

Nous avons réglé le récepteur en mode verrouillé avant la livraison, si vous voulez passer du mode verrouillé au mode momentané, procédez comme suit.

#### Méthode 1:

Presser le bouton ▲&■ de l'émetteur pendant 5 secondes, si le LED de signal clignote rapidement pour 15 fois, ça veut dire que vous avez réussi à changer le mode de contrôle.

#### Méthode 2:

Presser le bouton ▲&■ de l'émetteur pendant 5 secondes, si le LED de signalisation clignote lentement, puis appuyez sur le bouton ■ de l'émetteur dans les 10 secondes, si le LED de signalisation clignote 3 fois, ça veut dire que vous avez réussi à changer le mode de contrôle.

### Opération:

### 1. Si le mode de contrôle du récepteur est en mode verrouillé :

#### 1) Bouton du récepteur:

Presser le bouton ▲ du récepteur: Le moteur tourne dans le sens positif.

Presser le bouton ■ du récepteur: le moteur s'arrête.

Presser le bouton ▼ du récepteur: Le moteur tourne dans le sens inverse.

Presser le bouton ■ du récepteur: le moteur s'arrête.

#### 2) Bouton de l'émetteur:

Presser le bouton ▲ de l'émetteur: Le moteur tourne dans le sens positif.

Presser le bouton ■ de l'émetteur: le moteur s'arrête.

Presser le bouton ▼ de l'émetteur: Le moteur tourne dans le sens inverse.

Presser le bouton ■ de l'émetteur: le moteur s'arrête.

### 2. Si le mode de contrôle du récepteur est en mode momentané.

Presser et maintenez le bouton ▲ de l'émetteur: Le moteur tourne dans le sens positif.

Relâcher le bouton ▲ de l'émetteur: le moteur s'arrête.

Presser et maintenez le bouton ▼ de l'émetteur: Le moteur tourne dans le sens positif.

Relâcher le bouton ▼ de l'émetteur: le moteur s'arrête.

### Changer le sens de rotation du moteur :

Presser le bouton ▲&▼ de l'émetteur pendant 5 secondes, si le LED de signal clignote rapidement pour 3 fois, ça veut dire que la configuration est complète.

### Comment adapter l'émetteur au récepteur:

1) Presser le bouton ■ de récepteur pendant 5 secondes, si le LED de signalisation clignote lentement, le récepteur entre dans le statut d'APPRENTISSAGE.

2) Presser le bouton ▲ de l'émetteur pendant 10 secondes, si la LED de signalisation clignote rapidement 3 fois et s'éteint, ça signifie que l'apprentissage est réussi a signifie que l'apprentissage est réussi

3) Le récepteur peut apprendre 20 télécommandes avec des codes différents.

### Supprimer tous les émetteurs:

Nous avons correspondu l'émetteur au récepteur. Si on souhaite que le récepteur ne travaille pas avec l'émetteur, vous pouvez supprimer tous les codes de l'émetteur qui sont stockés dans le récepteur.

Opération: Presser le bouton ■&▼ du récepteur pendant 5 secondes, la LED de signal du récepteur clignote 3 fois. Ça signifie que tous les codes stockés ont été supprimés avec succès.





**Contrôle CA commun / tubulaire**

