

RF Récepteur Sans Fil (Modèle 0020608)

Caractéristiques:

Application: Il peut être utilisé dans les volets roulants, portes roulantes, écrans de projection, des auvents, des pompes, des treuils, des convoyeurs ou d'autres appareils et équipements avec les moteurs CC, Il peut contrôler la rotation du moteur CC dans le sens direct ou inverse.

Commande sans fil, facile à installer.

Étanche: Le récepteur dispose d'un boîtier étanche et d'un connecteur étanche, il peut être installé en plein air.

Vous pouvez tourner un moteur dans le sens direct ou inverse avec l'émetteur (télécommande) dans une distance raisonnable en tout endroit.

Le signal RF sans fil peut passer les murs, les planchers, les portes ou les fenêtres.

Haute Puissance: La charge maximale de chaque canal est 15A.

Avec l'antenne externe, il peut avoir une meilleure gamme de travail.

Vous pouvez activer / désactiver le récepteur avec l'émetteur (télécommande) dans une distance raisonnable en tout endroit.

Avec les protections pour l'alimentation inverse et la surintensité.

Contrôle fiable: Le récepteur travaille uniquement avec l'émetteurs qui utilisent même code.

Un ou plusieurs émetteurs peuvent contrôler un ou plusieurs récepteurs en même temps.

Vous pouvez utiliser deux ou plusieurs unités dans le même lieu.

Paramètres du récepteur:

Modèle: S1PF3-DC12-ANT3 / S1PF3-DC24-ANT3

Modes de contrôle: Interblocage et Momentané

Alimentation (Tension de Fonctionnement): CC12V±1V (S1PF3-DC12-ANT3), CC24V±1V (S1PF3-DC24-ANT3)

Sortie: CC12V±1V (S1PF3-DC12-ANT3), CC24V±1V (S1PF3-DC24-ANT3)

Fréquence de travail: 315MHz / 433MHz

Canaux: 1 CH, il peut travailler avec 1 moteur CC

Courant statique: ≤ 6mA

Courant maximal de travail: 15A / chaque canal, donc courant maximal du moteur de démarrage ne peut pas dépasser 15A.

Dimension de Boîtier: 100mm x 67mm x 39mm

Travailler avec les émetteurs de code fixe ou les émetteurs de code d'apprentissage.

Correspondant à l'émetteur:

Le récepteur peut travailler avec les différents émetteurs, par exemple modèle C-2-2 / C-3-2 (100M), CWC-3 (50M, étanche), CV-2-2 (500M), ou CB-2 / CB-3-2 (1000M) etc.

Quand vous réglez le récepteur en mode momentané, il devrait fonctionner avec un émetteur avec deux boutons, par exemple modèle C-2-2 (100M), CV-2-2 (500M), ou CB-2 (1000M) etc. Quand vous réglez le récepteur en mode interblocage, il devrait fonctionner avec un émetteur avec trois boutons, par exemple modèle C-3-2 (100M), CWC-3 (50M, étanche), ou CB-3-2 (1000M) etc.

Gamme de travail:

Avec un émetteur (par exemple CB-3-2) pour former un système complet, le maximum distance de travail peut arriver jusqu'à 2000M dans un champ libre.

Le maximum distance de travail est une donnée théorique, il doit être exploité dans un champ libre, sans barrières, sans aucune interférence. Mais dans la pratique, il sera gêné par les arbres, les murs ou les autres constructions, et sera interféré par d'autres signaux sans fil. Donc, la distance réelle peut-être atteindre le maximum distance de travail ou peut-être pas.

Antenne Télescopique Externe (ANT3):

Longueur de l'antenne télescopique externe: 108mm / 445mm (extension)

Avec connecteur SMA.

Si vous étendez l'antenne télescopique externe, il peut avoir une meilleure gamme de travail.

Utilisation (avec l'émetteur CB-3-2):

Connecter le pôle positif de l'alimentation en CC à la borne "VCC" de l'entrée, et connecter le pôle négatif de l'alimentation en CC à la borne "GND" de l'entrée.

Connecter les bornes "MOTEUR" au moteur, vous pouvez échanger deux fils du moteur pour changer le sens de rotation du moteur.

Réglage du mode d'interblocage: Seulement connectez (JP1).

Fonction de l'émetteur (avec l'émetteur CB-3-2):

Presser le bouton ▲ de l'émetteur: le moteur tourne dans le sens direct.

Presser le bouton ▼ de l'émetteur: le moteur tourne dans le sens inverse.

Presser le bouton ■ de l'émetteur: fermer le moteur.

Fonction des boutons manuels de le récepteur:

Presser le bouton K3 de le récepteur: la borne "SORTIE" sorties de l'alimentation CC, le moteur tourne dans le sens direct.

Presser le bouton K1 de le récepteur: la borne "SORTIE" sorties de l'alimentation CC, le moteur tourne dans le sens inverse.

Presser le bouton K2 de l'émetteur: fermer le moteur.

Réglage du mode de momentané: Seulement connectez (JP2).

Fonction de l'émetteur (avec l'émetteur CB-3-2):

Presser et maintenez le bouton ▲ de l'émetteur: le moteur tourne dans le sens direct. Relâcher le bouton ▲: fermer le moteur.

Presser et maintenez le bouton ▼ de l'émetteur: le moteur tourne dans le sens inverse. Relâcher le bouton ▼: fermer le moteur.

Fonction des boutons manuels de le récepteur:

Presser et maintenez le bouton K3 de le récepteur: la borne "SORTIE" sorties de l'alimentation CC, le moteur tourne dans le sens direct, relâcher le

bouton: fermer le moteur.

Presser et maintenez le bouton K1 de le récepteur: la borne "SORTIE" sorties de l'alimentation CC, le moteur tourne dans le sens inverse, relâcher le bouton: fermer le moteur.

Fonction restrictive:

Vous pouvez connecter deux interrupteurs de course aux bornes "X1" et "X2", si l'interrupteurs de course "X1" ou "X2" est connecté, le moteur tourne; si l'interrupteurs de course "X1" ou "X2" est déconnecté, le moteur s'arrêtera automatiquement. Cela signifie que lorsque l'interrupteurs de course "X1" est connecté, le moteur tourne dans le sens direct, lorsque l'interrupteurs de course "X1" est déconnecté, le moteur s'arrêtera automatiquement. Lorsque l'interrupteurs de course "X2" est connecté, le moteur tourne dans le sens inverse, lorsque l'interrupteurs de course "X2" est déconnecté, le moteur s'arrêtera automatiquement.

Comment correspondre l'émetteur au récepteur:

1) Presser et maintenez le bouton "K3" de le récepteur 1, lorsque le LED de signal sur le récepteur 1 commence à briller, relâcher le bouton "K3". Avant que le LED de signal brille 5 secondes, presser le bouton ▲ à gauche de l'émetteur, si le LED de signal est éteint, cela signifie que l'apprentissage est réussi.

2) Presser et maintenez le bouton "K2" de le récepteur 1, lorsque le LED de signal sur le récepteur 1 commence à briller, relâcher le bouton "K2". Avant que le LED de signal brille 5 secondes, presser le bouton ▲ à gauche de l'émetteur, si le LED de signal est éteint, cela signifie que l'apprentissage est réussi.

3) Presser et maintenez le bouton "K1" de le récepteur 1, lorsque le LED de signal sur le récepteur 1 commence à briller, relâcher le bouton "K1". Avant que le LED de signal brille 5 secondes, presser le bouton ▲ à gauche de l'émetteur, si le LED de signal est éteint, cela signifie que l'apprentissage est réussi.

4) Presser et maintenez le bouton "K3" de le récepteur 2, lorsque le LED de signal sur le récepteur 2 commence à briller, relâcher le bouton "K3". Avant que le LED de signal brille 5 secondes, presser le bouton ▲ à gauche de l'émetteur, si le LED de signal est éteint, cela signifie que l'apprentissage est réussi.

5) Presser et maintenez le bouton "K2" de le récepteur 2, lorsque le LED de signal sur le récepteur 2 commence à briller, relâcher le bouton "K2". Avant que le LED de signal brille 5 secondes, presser le bouton ▲ à gauche de l'émetteur, si le LED de signal est éteint, cela signifie que l'apprentissage est réussi.

6) Presser et maintenez le bouton "K1" de le récepteur 2, lorsque le LED de signal sur le récepteur 2 commence à briller, relâcher le bouton "K1". Avant que le LED de signal brille 5 secondes, presser le bouton ▲ à gauche de l'émetteur, si le LED de signal est éteint, cela signifie que l'apprentissage est réussi.

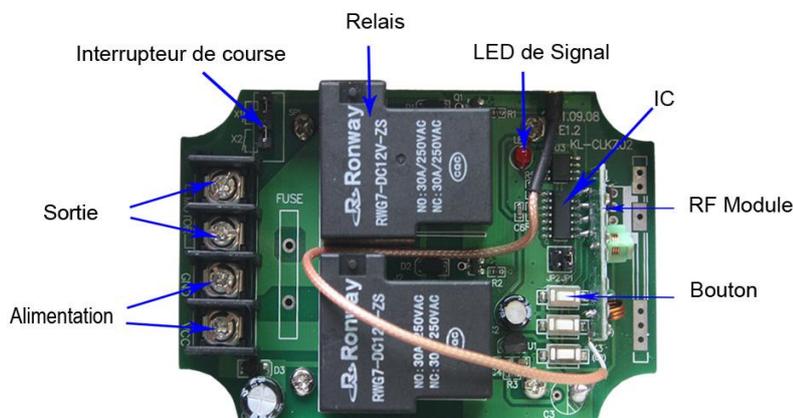
Supprimer tous les émetteurs:

Nous avons correspondu l'émetteur au récepteur. Si on souhaite que le récepteur ne travaille pas avec l'émetteur, vous pouvez supprimer tous les codes de l'émetteur qui sont stockés dans le récepteur.

Presser et maintenez le bouton "K3" de le récepteur, lorsque le LED de signal sur le récepteur commence à briller, puis scintillement, enfin fermé, cela signifie que tous les codes stockés ont été supprimés avec succès.

Presser et maintenez le bouton "K2" de le récepteur, lorsque le LED de signal sur le récepteur commence à briller, puis scintillement, enfin fermé, cela signifie que tous les codes stockés ont été supprimés avec succès.

Presser et maintenez le bouton "K1" de le récepteur, lorsque le LED de signal sur le récepteur commence à briller, puis scintillement, enfin fermé, cela signifie que tous les codes stockés ont été supprimés avec succès.



Contrôler le moteur CC

