

EMETTEUR – RECEPTEUR SANS FIL

CONTROLEUR SANS FIL AVEC TELECOMMANDE

Contenu:

1 x Récepteur: S1FU-DC06-ANT2 / S1FU-DC09-ANT2 / S1FU-DC12-ANT2 / S1FU-DC24-ANT2 (Mode de Contrôle Inversion)
1 x Émetteurs (Télécommande): CB-3
1 x Manuel d'utilisateur

Description:

Commande sans fil, facile à installer.

Contrôler des moteurs de convoyeurs, auvents, treuils, pompes, stores, portes, fenêtres électriques ou autres appareils.

Vous pouvez contrôler le récepteur avec l'émetteur (télécommande) dans une distance raisonnable dans n'importe quel endroit, le signal sans fil peut pénétrer le mur, le plancher et la porte.

Avec des caractéristiques de la protection contre l'alimentation inverse et la protection contre les surintensités.

Les indications auditive / visuelle

Utiliser le microcontrôleur de modèle EM78P156, un microprocesseur 8 bits conçu et développé avec la technologie CMOS à faible puissance et de haute vitesse.

Contrôle fiable: l'émetteur (codage) et le récepteur (décodage) utilisent le code de 8-bit.

Un ou plusieurs émetteurs peuvent simultanément contrôler un ou plusieurs récepteurs.

Si vous utilisez 2 récepteurs ou plus dans le même endroit, vous pouvez les établir avec des codes différents.

Fréquence d'émission: 315/433MHz

La distance de travail du récepteur avec l'antenne extension externe: 2000M / 6000ft (théoriquement)

Récepteur:

Modèle: S1FU-DC06-ANT2 / S1FU-DC09-ANT2 / S1FU-DC12-ANT2 / S1FU-DC24-ANT2

Mode de contrôle: Inversion (Triggering, Momentané, Verrouillage)

Type de codage: code fixé ou code d'apprentissage

Programme de codage: par apprenant

Tension d'alimentation: CC12V±1V (S1FU-DC12-ANT2), CC6V±1V (S1FU-DC06-ANT2), CC9V±1V (S1FU-DC09-ANT2), CC24V±1V (S1FU-DC24-ANT2)

Voltage de travail du relais: CA110~240V ou CC0~28V

Dimensions de PCB: 67mm x 50mm x 18mm

Dimensions de la boîte: 75mm x 54mm x 27mm

Courant statique: ≤6mA

Courant maximal de travail: 10A/chaque canal

Antenne Magnétique Extérieure:

Gamme de fréquence: 300~450MHz

Résistance: 50Ω

Longueur de l'antenne: 15cm

Longueur de câble: 150cm

Poids: 35g

Anti-ingérence, étanche, fil blindé à l'intérieur

Avec le socle magnétique pour faciliter à installer

Émetteur:

Modèle: CB-3

Canal: 3 canaux

Portée maxi en champ libre: 1000m/3000ft (théoriquement)

Codage: code fixé par des combinaisons de plots de soudure

Dimension: 135mm x 42mm x 25mm

Alimentation: 1 x 6F22-9V pile (Incluse, temps de fonctionnement utile pour 12 mois)

Utilisation:

Connecter le moteur aux bornes B des relais 1 et 2.

Établir des différents modes de contrôle (Nous avons établi le mode de contrôle triggering pour le récepteur avant d'envoyer le colis. Si vous voulez utiliser autres modes de contrôle, faites comme les opérations suivantes):

1) Établir le mode Triggering: Connecter Cavalier-2.

Mode Triggering: presser le bouton -> tourner; presser le bouton encore une fois -> arrêter

Presser le bouton A: les bornes B des relais 1 et 2 sortent l'alimentation + CC 6V/9V/12V/24V (1: +, 2: -), le moteur tourne dans la direction positive.

Presser le bouton A encore une fois: les bornes B des relais 1 et 2 sans sortie, le moteur s'arrête automatiquement.

Presser le bouton B: les bornes B des relais 1 et 2 sortent l'alimentation - CC 6V/9V/12V/24V (1: -, 2: +), le moteur tourne dans la direction inverse.

Presser le bouton B encore une fois: les bornes B des relais 1 et 2 sans sortie, le moteur s'arrête automatiquement.

2) Établir le mode Momentané: Connecter Cavalier-1.

Mode Momentané: presser le bouton et le maintenir -> tourner; relâcher le bouton -> arrêter.

Presser le bouton A et le maintenir: les bornes B des relais 1 et 2 sortent l'alimentation + CC 6V/9V/12V/24V (1: +, 2: -), le moteur tourne dans la direction positive.

Relâcher le bouton A : les bornes B des relais 1 et 2 sans sortie, le moteur s'arrête automatiquement.

Presser le bouton B et le maintenir: les bornes B des relais 1 et 2 sortent l'alimentation - CC 6V/9V/12V/24V (1: -, 2: +), le moteur tourne dans la direction inverse.

Relâcher le bouton B: les bornes B des relais 1 et 2 sans sortie, le moteur s'arrête automatiquement.

3) Établir le mode Verrouillage: Déconnecter Cavalier.

Mode Verrouillage: presser le bouton A et B -> tourner; presser le bouton C -> arrêter

presser le bouton A: les bornes B des relais 1 et 2 sortent l'alimentation + CC 6V/9V/12V/24V (1: +, 2: -), le moteur tourne dans la direction positive.

presser le bouton B: les bornes B des relais 1 et 2 sortent l'alimentation - CC 6V/9V/12V/24V (1: -, 2: +), le moteur tourne dans la direction inverse.

presser le bouton C: les bornes B des relais 1 et 2 sans sortie, le moteur s'arrête automatiquement.

Si vous espérez que le récepteur ne travaille pas avec l'émetteur, vous pouvez supprimer tous les codes, qui est stocké dans le récepteur.

Opération: Presser le bouton du récepteur pour 3s jusqu'à ce que LED rapidement lentement, puis relâcher le bouton, si LED tient à clignoter lentement, cela signifie que tous les codes stockés ont été supprimés avec succès. A ce moment-là, la télécommande ne peut pas contrôler le récepteur.

Apprendre la télécommande:

1) Presser le bouton du récepteur, si LED du signal est allumé, le récepteur est en l'état d'apprentissage.

2) Presser un bouton de la télécommande, si LED du signal clignote rapidement 15 fois et puis est éteint, cela signifie que l'apprentissage a réussi.

3) Lorsque qu'il est en l'état d'apprentissage, presser le bouton du récepteur encore une fois, si LED du signal est éteint, cela signifie qu'il a quitté l'état d'apprentissage.

4) Le récepteur peut apprendre plusieurs télécommandes de différents codes.

Circuit d'Application

